



АО "ЭЛЕКТРУМ АВ"

ДРАЙВЕР МД2100П-Б

ПАСПОРТ

АЛЕИ.431162.286 ПС



СОДЕРЖАНИЕ

1 ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ	3
2 СОСТАВ ДРАЙВЕРА	3
3 ФУНКЦИОНАЛЬНЫЕ ОСОБЕННОСТИ ДРАЙВЕРА	3
4 ОСНОВНЫЕ И ПРЕДЕЛЬНО-ДОПУСТИМЫЕ ПАРАМЕТРЫ.....	7
5 РАБОТА ДРАЙВЕРА	8
6 РЕКОМЕНДАЦИИ ПО ПОДКЛЮЧЕНИЮ ДРАЙВЕРА	9
7 ГРАФИКИ, ПОЯСНЯЮЩИЕ РАБОТУ ДРАЙВЕРА	10
8 РЕКОМЕНДАЦИИ ЭКСПЛУАТАЦИИ	11
9 СВИДЕТЕЛЬСТВО О ПРИЕМКЕ	12
10 ГАРАНТИИ ИЗГОТОВИТЕЛЯ	12
11 СВЕДЕНИЯ ОБ УТИЛИЗАЦИИ	12

Данный документ является паспортом с описанием характеристик данного изделия, для которого предоставляется гарантия. Все изделия в процессе производства проходят полный контроль всех параметров, который выполняется дважды, один раз до герметизации, а затем еще раз после.

Любая такая гарантия предоставляется исключительно в соответствии с условиями соглашения о поставке (договор на поставку или другие документы в соответствии с действующим законодательством). Информация, представленная в этом документе, не предполагает гарантии и ответственности «Электрум АВ» в отношении использования такой информации и пригодности изделий для Вашей аппаратуры. Данные, содержащиеся в этом документе, предназначены исключительно для технически подготовленных сотрудников. Вам и Вашим техническим специалистам придется оценить пригодность этого продукта, предназначенного для применения и полноту данных продукта, в связи с таким применением.

Любые изделия «Электрум АВ» не разрешены для применения в приборах и системах жизнеобеспечения и специальной техники без письменного согласования с «Электрум АВ».

Если вам необходима информация о продукте, превышающая данные, приведенные в этом документе, или которая относится к конкретному применению нашей продукции, пожалуйста, обращайтесь в офис продаж к менеджеру, который является ответственным за Ваше предприятие.

Инженеры «Электрум АВ» имеют большой опыт в разработке, производстве и применении мощных силовых приборов и интеллектуальных драйверов для силовых приборов и уже реализовали большое количество индивидуальных решений. Если вам нужны силовые модули или драйверы, которые не входят в комплект поставки, а также изделия с отличиями от стандартных приборов в характеристиках или конструкции обращайтесь к нашим менеджерам и специалистам, которые предложат Вам лучшее решение Вашей задачи.

«Электрум АВ» оставляет за собой право вносить изменения без дополнительного уведомления в настоящем документе для повышения надежности, функциональности и улучшения дизайна.

1 ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ

Драйвер МД2100П-Б (далее – драйвер) – двухканальный драйвер мощных транзисторов с полевым управлением (MOSFET или IGBT), предназначен для гальванически развязанного управления двумя мощными транзисторами с предельно допустимым напряжением до 1700 В. Драйвер является усилителем – формирователем сигналов управления затворами транзисторов с частотой до 50 кГц. Драйвер содержит встроенный гальванически развязанный DC/DC преобразователь, обеспечивающий необходимые уровни отпирающих и запирающих напряжений на затворах транзисторов.

В драйвер входят компоненты только производства России и Белоруссии.

2 СОСТАВ ДРАЙВЕРА

2.1 Драйвер – печатная плата с установленной на ней электрической схемой и разъемами для подключения управляемых транзисторов и сигналов управления.

2.2 В состав драйвера входят следующие функциональные узлы:

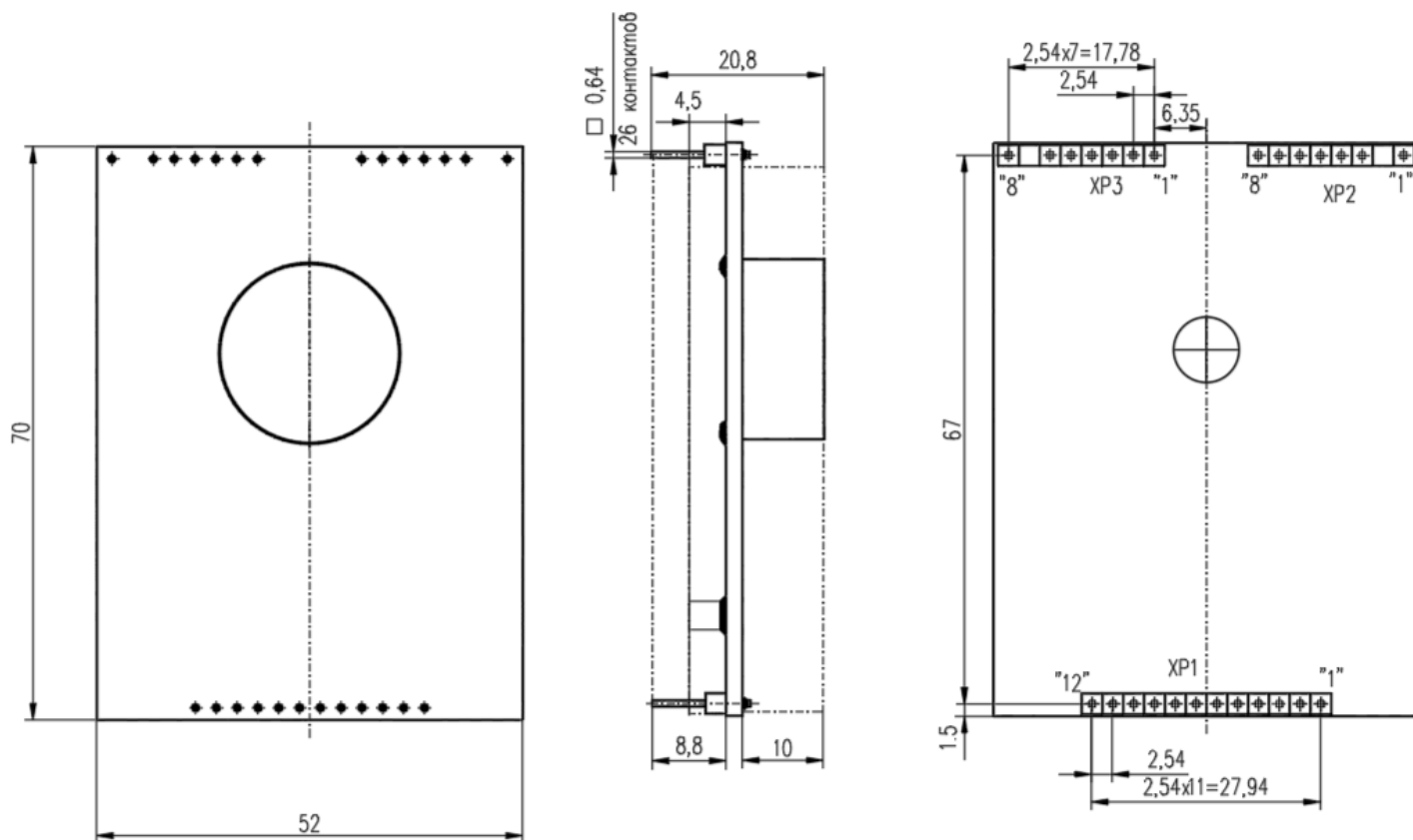
- а) встроенный DC/DC преобразователь со стабилизацией уровня отпирающего и запирающего напряжения на затворах управляемых транзисторов;
- б) входная логика;
- в) схема управления затворами управляемых транзисторов;
- г) схема защиты от пониженного напряжения на входе и затворе управляемых транзисторов;
- д) схема защиты управляемых транзисторов от перегрузки по току.

3 ФУНКЦИОНАЛЬНЫЕ ОСОБЕННОСТИ ДРАЙВЕРА

3.1 Драйвер обеспечивает следующие функции управления, контроля и защиты управляемого транзистора:

- а) отпирание и запираание управляемых транзисторов в соот. с сигналами управления;
- б) контроль напряжения насыщения на коллекторе управляемого транзистора, его плавное отключение при выходе из состояния насыщения
- в) блокировку управления при аварийной ситуации с регулировкой длительности блокировки;
- г) сигнализацию о наличии аварийной ситуации;
- д) отсутствие блокировки одновременного включения в независимом режиме;
- е) блокировку одновременного включения верхнего и нижнего плеча в зависимом режиме;
- ж) регулируемую задержку на переключение верхнего и нижнего плеча;
- з) контроль напряжений питания на входе и выходе DC/DC преобразователя.

3.2 Габаритный чертёж драйвера приведен на рисунке 1, структурная схема приведена на рисунке 2, схема включения приведена на рисунке 3, назначение выводов приведено в таблице 1, графики, поясняющие работу драйвера приведены в разделе 7.



где XP1, XP2, XP3 – контакты под пайку

Рисунок 1 – Габаритный чертеж драйвера

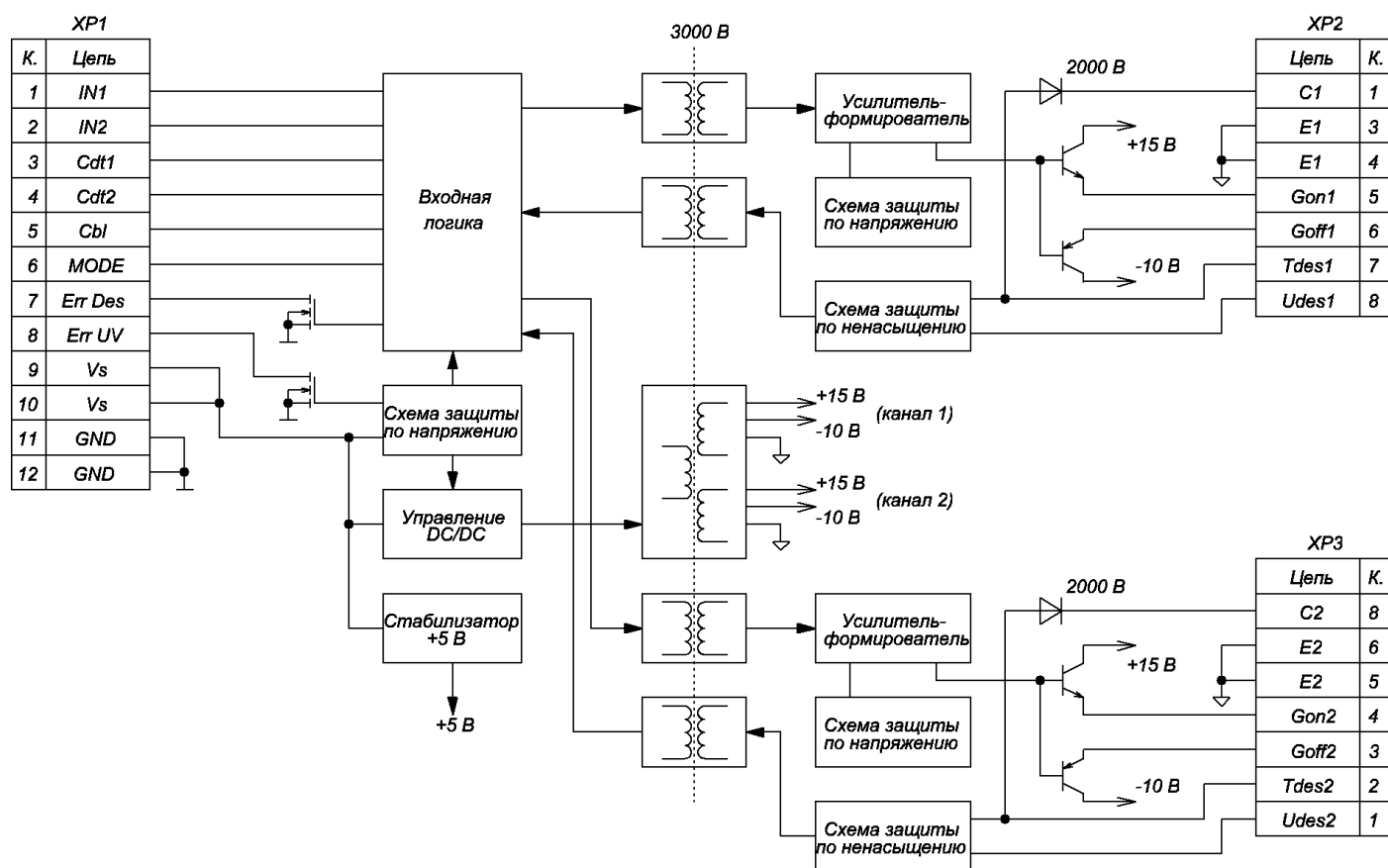
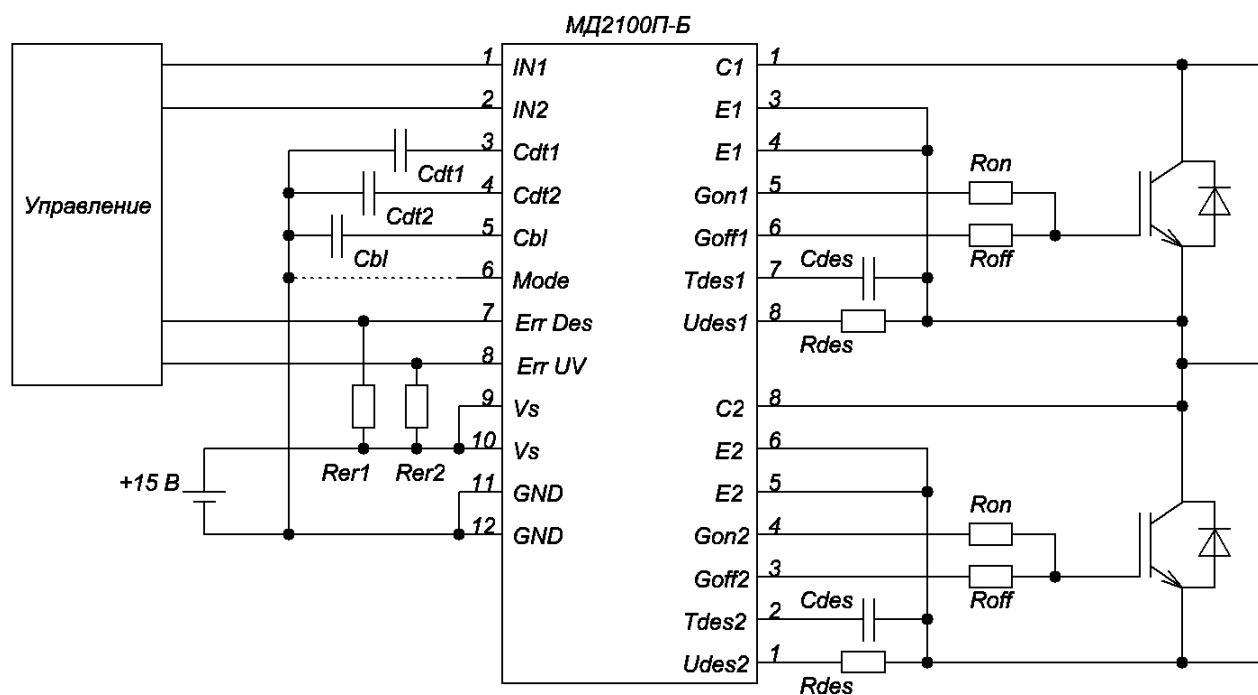


Рисунок 2 – Структурная схема драйвера



где Rer1, Rer2 – нагрузочные резисторы выходов «Err Des» и «Err UV»;
 Cdt1, Cdt2 – конденсаторы настройки длительности «мёртвого» времени на переключение (см. рисунок 5);
 Cbl – конденсатор настройки длительности блокировки в режиме аварии (см. рисунок 6);
 Cdes – конденсатор настройки задержки срабатывания защиты по ненасыщению (см. рисунок 7);
 Rdes – резистор настройки напряжения срабатывания защиты по ненасыщению (см. рисунок 8);
 Ron, Roff – резисторы настройки выходного импульсного тока

Рисунок 3 – Схема включения драйвера

Таблица 1 – Назначение выводов драйвера

Номер вывода	Обозначение вывода	Назначение вывода
Разъем XP1		
XP1.1	IN1	Вход сигнала управления канала 1
XP1.2	IN2	Вход сигнала управления канала 2
XP1.3	Cdt1	Вход настройки длительности «мёртвого» времени канала 1
XP1.4	Cdt2	Вход настройки длительности «мёртвого» времени канала 2
XP1.5	Cbl	Вход настройки длительности блокировки в режиме аварии
XP1.6	MODE	Вход выбора режима работы (зависимый / независимый)
XP1.7	Err Des	Статусный выход защиты по ненасыщению (открытый коллектор)
XP1.8	Err UV	Статусный выход защиты по напряжению (открытый коллектор)
XP1.9	Vs	Вход питания +15 В
XP1.10	Vs	Вход питания +15 В
XP1.11	GND	Общий входных силовых и сигнальных цепей
XP1.12	GND	Общий входных силовых и сигнальных цепей
Разъем XP2		
XP2.1	C1	Вход измерительного коллектора канала 1
XP2.2	–	Не задействован
XP2.3	E1	Общий силовых цепей канала 1
XP2.4	E1	Общий силовых цепей канала 1
XP2.5	Gon1	Выход включения канала 1
XP2.6	Goff1	Выход выключения канала 1
XP2.7	Tdes1	Вход настройки задержки защиты по ненасыщению канала 1
XP2.8	Udes1	Вход настройки напряжения защиты по ненасыщению канала 1
Разъем XP3		
XP3.1	Udes2	Вход настройки напряжения защиты по ненасыщению канала 2
XP3.2	Tdes2	Вход настройки задержки защиты по ненасыщению канала 2
XP3.3	Goff2	Выход выключения канала 2
XP3.4	Gon2	Выход включения канала 2
XP3.5	E2	Общий силовых цепей канала 2
XP3.6	E2	Общий силовых цепей канала 2
XP3.7	–	Не задействован
XP3.8	C2	Вход измерительного коллектора канала 2

4 ОСНОВНЫЕ И ПРЕДЕЛЬНО-ДОПУСТИМЫЕ ПАРАМЕТРЫ

Основные и предельно-допустимые параметры драйвера приведены в таблице 2.

Таблица 2 – Основные и предельно-допустимые параметры (при $T = 25\text{ }^{\circ}\text{C}$)

Параметр	Обозначение	Единица измерения	Значение			Примечания
			не менее	тип	не более	
Параметры блока DC/DC						
Напряжение питания	U _S	В	14,2	15	15,8	
Ток потребления холостого хода	I _S	мА	–	130	150	f _{упр} = 0 Гц
Максимальный ток потребления	I _{S max}	мА	–	–	450	
Мощность встроенного источника питания выходной части	P _{DC/DC}	Вт	2	–	–	для каждого канала
Напряжение срабатывания защиты от пониженного напряжения питания	U _{UVLO}	В	–	12,5	–	
Параметры входов управления						
Входное напряжение высокого уровня	U _{IH}	В	3,5	5	5,6	
Входное напряжение низкого уровня	U _{IL}	В	-0,6	0	0,8	
Входное сопротивление	R _{IN}	кОм	–	10	–	
Временные параметры						
Время задержки включения и выключения вход-выход	td (in-out)	мкс	–	0,35	0,5	
«Мертвое» время на переключение первого и второго каналов	t _{TD}	мкс	0,5	–	5	настраивается; см. рисунок 5
Время нарастания и спада выходного сигнала	t _{r (f)}	мкс	–	0,05	0,1	
Рабочая частота	f _{max}	кГц	–	–	50	
Время задержки срабатывания защиты по ненасыщению	t _{DES}	мкс	5	–	20	настраивается; см. рисунок 7
Время блокировки управляемого транзистора после «аварии»	t _{BL}	мс	10	–	500	настраивается; см. рисунок 6
Время задержки включения сигнала аварии	td _(on-err)	мкс	–	8	10	
Время плавного аварийного выключения	t _{SO}	мкс	–	3	–	
Выходные параметры						
Выходное напряжение включения	U _{OH}	В	+14	+15	+17	
Выходное напряжение выключения	U _{OL}	В	-12	-10	-8	
Выходной импульсный ток включения	I _{Omax on}	А	+10	+14	–	настраивается потребителем
Выходной импульсный ток выключения	I _{Omax off}	А	–	-16	-10	
Ток выхода сигнала аварии	I _{ERR max}	мА	–	–	20	
Напряжение выхода сигнала аварии	U _{ERR max}	В	–	–	20	
Остаточное напряжение выхода сигнала аварии	U _{O ERR}	В	–	0,1	0,6	при I _{ERR} = 20 мА
Напряжение срабатывания защиты по ненасыщению	U _{DES}	В	3	–	8	настраивается; см. рисунок 8
Параметры изоляции						
Напряжение изоляции между входом и выходом	U _{ISO(IN-OUT)}	В	–	–	3000	АС, 1 мин
Напряжение изоляции между каналами	U _{ISO(OUT1-OUT2)}	В	–	–	2000	АС, 1 мин
Обратное напряжение коллектора	U _{FC}	В	2000	–	–	
Критическая скорость изменения напряжения на выходе	(dU/dt) _{cr}	кВ/мкс	–	–	50	
Параметры управляемого транзистора						
Максимально допустимое напряжение управляемого транзистора	U _C (U _{DS})	В	–	–	1700	

5 РАБОТА ДРАЙВЕРА

Подача «лог.1» на управляющий вход «IN1» или «IN2» приведет к открытию соответствующего управляемого транзистора. Если вход «Mode» не задействован, то драйвер работает в зависимом режиме, при этом формируется «мёртвое» время на переключение и при подаче на входы «IN1» и «IN2» одновременно «лог. 1» произойдет блокировка управления и управляемые транзисторы будут закрыты. Если вход «Mode» подключен к GND, то драйвер работает в независимом режиме, при этом «мёртвое» время не формируется, и блокировка одновременного включения отсутствует.

Увеличение падения напряжения в открытом состоянии более, чем на U_{DES} за время, превышающее t_{DES} , приведет к срабатыванию защиты по превышению падения напряжения в открытом состоянии (защита по ненасыщению), при этом оба управляемых транзистора будут закрыты. При возникновении аварийной ситуации транзистор выхода «Err Des» закрывается. Блокировка сбрасывается автоматически через время t_{DES} и по переднему фронту сигнала управления. В случае, если причина аварийной ситуации не была устранена, цикл защиты повторится.

Снижение напряжения питания до уровня порога срабатывания защиты от пониженного напряжения драйвера U_{UVLO} приведет к закрытию управляемых транзисторов независимо от входных сигналов управления. При срабатывании защиты от пониженного напряжения транзистор выхода «Err Des» закрывается.

Диаграмма, поясняющая функционирование в зависимом режиме, приведена на рисунке 4.

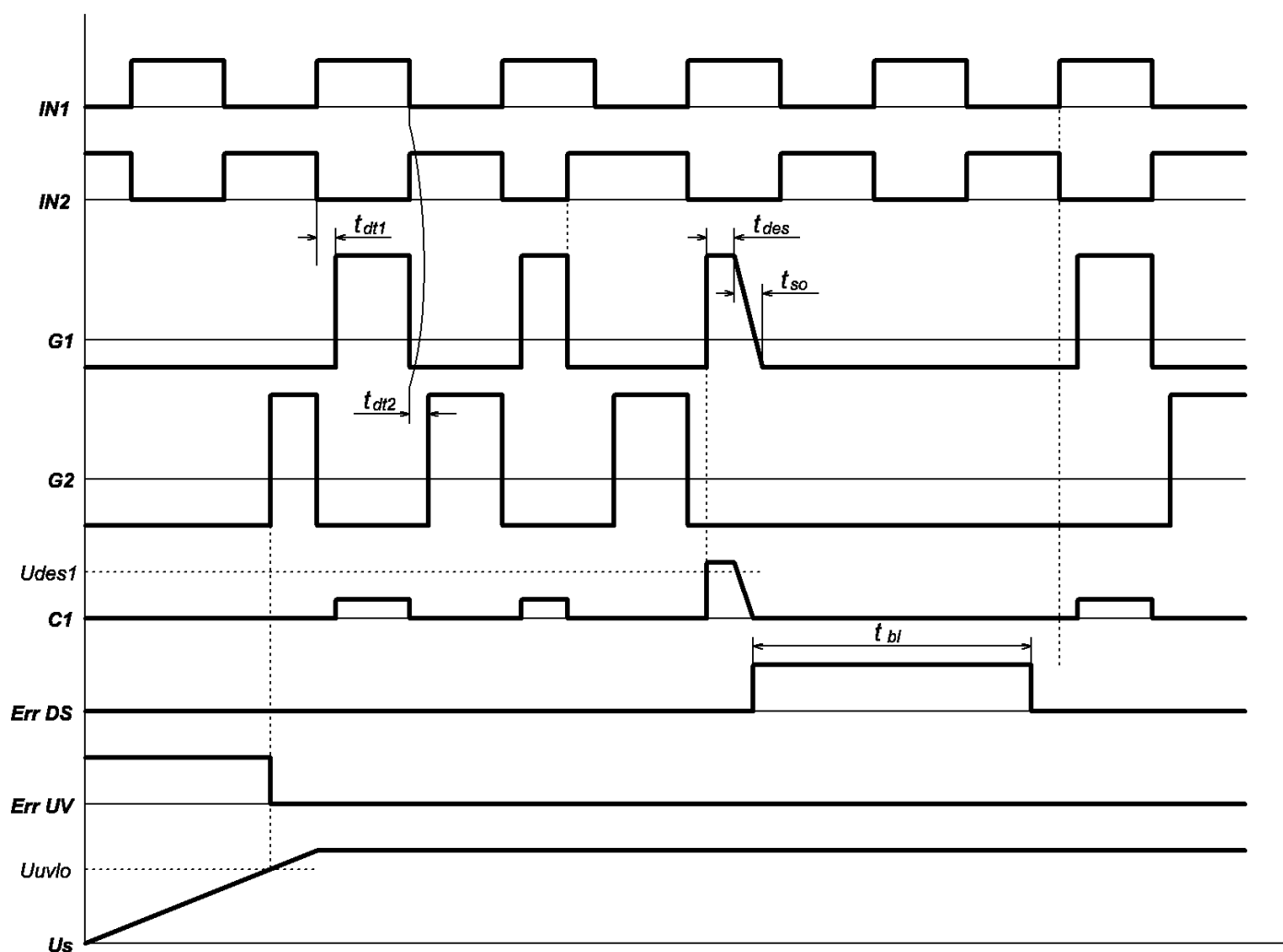


Рисунок 4 – Диаграмма функционирования драйвера

6 РЕКОМЕНДАЦИИ ПО ПОДКЛЮЧЕНИЮ ДРАЙВЕРА

IN1, IN2 – управляющие входы. Открытию управляемого транзистора соответствует уровень «лог.1», закрытию – «лог.0».

Mode – вход выбора режима работы. Незадействованный вход – зависимый режим; подключенный к «GND» – независимый.

Err Des – выход, сигнализирующий о срабатывании защиты по ненасыщению. Вывод представляет собой открытый коллектор транзистора схемы защиты. При штатной работе транзистор открыт, при срабатывании защиты по ненасыщению – закрыт.

Err UV – выход, сигнализирующий о срабатывании защиты по напряжению питания. Вывод представляет собой открытый коллектор транзистора схемы защиты. При штатном питании транзистор открыт, при пониженном напряжении – закрыт.

Cdt1, Cdt2 – входы подключения конденсаторов настройки длительности «мёртвого» времени на переключение. При незадействованных входах «мёртвое» время минимально (0,5 мкс тип.); график зависимости длительности «мёртвого» времени от номинала конденсаторов Cdt приведён на рисунке 5.

Cbl – вход подключения конденсатора настройки длительности блокировки в режиме аварии. При незадействованном входе длительность блокировки минимальна (10 мс тип.); график зависимости длительности блокировки от номинала конденсаторов Cbl приведён на рисунке 6.

Vs – вход питания драйвера. Ток потребления по входу питания составляет не более 150 мА без нагрузки. При подключении транзисторов ток потребления увеличивается на величину тока перезаряда затвора и может достигать 450 мА (равная нагрузка для обоих каналов). При большем токе потребления DC/DC – преобразователь может выйти из строя, либо, при кратковременном превышении тока потребления в 450 мА, выходное напряжения DC/DC – преобразователя уменьшится до недопустимого уровня и сработает защита по недонапряжению выхода.

Ток потребления зависит от частоты сигнала управления и от входной ёмкости затвора; при эксплуатации драйвера следует делать поправку на ток потребления в зависимости от рабочей частоты и транзисторов, на которые будет работать драйвер.

GND – общий цепей питания и управления.

Gon1, Goff1, Gon2, Goff2 – выходы, предназначенные для подключения затворов управляемых транзисторов для включения (выключения). Для уменьшения импульсного тока рекомендуется установка затворных резисторов Ron и Roff согласно рисунку 3. Допускается установка резисторов любого номинала, в том числе 0 Ом.

По цепи затвора, в непосредственной близости от силового транзистора, рекомендуется установка защитного супрессора (стабилитронов, ограничителей) и шунтирующего резистора номиналом от 10 до 100 кОм.

C1, C2 – входы измерительных коллекторов. Подключение внешних блокировочных диодов не требуется. Если защита по ненасыщению не требуется, то данные выводы следует, не подключая к управляемому транзистору, соединить с соот. выводами E1, E2.

Tdes1, Tdes2 – входы настройки задержки срабатывания защиты по ненасыщению. При незадействованном входе длительность задержки минимальна (5 мкс тип.); график зависимости длительности задержки от номинала конденсаторов Cdes приведён на рисунке 7.

Udes1, Udes2 – входы настройки напряжения срабатывания защиты по ненасыщению. При незадействованном входе напряжение срабатывания максимально (8 В тип.), при соединении с «Е» минимально (3 В тип.); график зависимости напряжения срабатывания от номинала резисторов Rdes приведён на рисунке 8.

E1, E2 – общие выходной схемы драйвера; выводы подключения эмиттеров управляемых транзисторов.

7 ГРАФИКИ, ПОЯСНЯЮЩИЕ РАБОТУ ДРАЙВЕРА

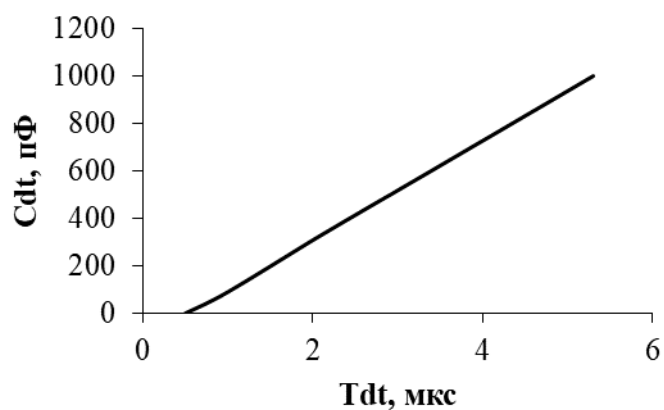


Рисунок 5 – График зависимости «мёртвого» времени от номинала ёмкости C_{dt}

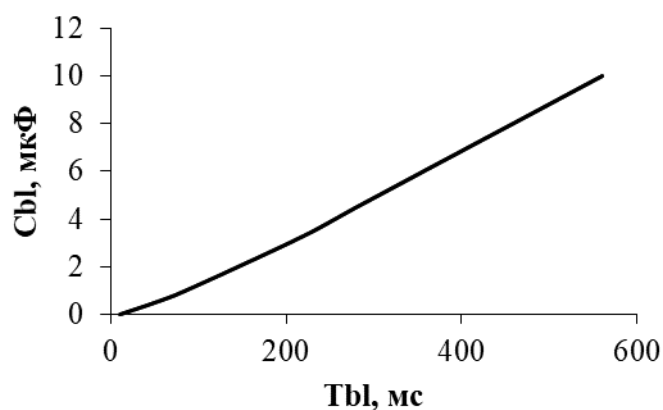


Рисунок 6 – График зависимости длительности блокировки от номинала ёмкости C_{bl}

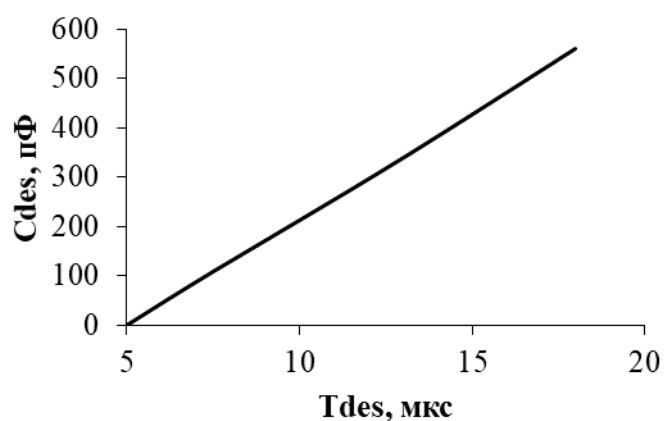


Рисунок 7 – График зависимости длительности задержки срабатывания защиты по насыщению от номинала ёмкости C_{des}

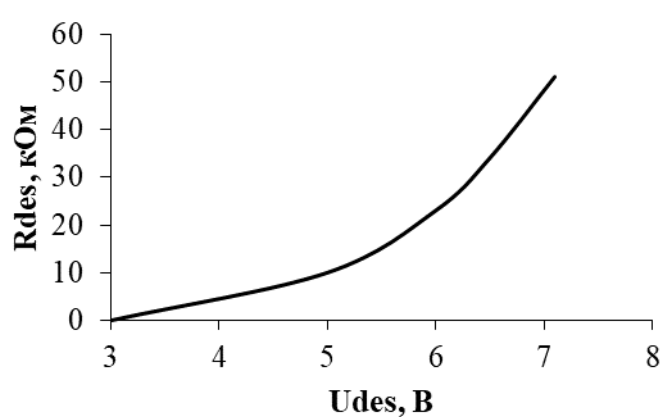


Рисунок 8 – График зависимости напряжения срабатывания защиты по насыщению от номинала резистора R_{des}

8 РЕКОМЕНДАЦИИ ЭКСПЛУАТАЦИИ

8.1 Требования устойчивости при механических воздействиях

Механические воздействия для драйверов - по ГОСТ 20859.1 с уточнениями, приведенными в таблице 3.

Таблица 3 – Требования по устойчивости драйверов к механическим воздействующим факторам

Внешний воздействующий фактор	Значение внешнего воздействующего фактора
Синусоидальная вибрация: - диапазон частот, Гц; - амплитуда ускорения, м/с ² (g)	0,5 - 100 150 (15)
Механический удар одиночного действия: - пиковое ударное ускорение, м/с ² (g); - длительность импульса ударного ускорения, мс	40 (4) 50

Группа устойчивости драйверов к механическим воздействиям - М27 по ГОСТ 17516.1.

В технически обоснованных случаях, по требованию конкретных заказчиков, драйверы могут изготавливаться и для других условий эксплуатации по ГОСТ 17516.1.

8.2 Требования устойчивости при климатических воздействиях.

Климатические воздействия - по ГОСТ 20859.1 с уточнениями, приведенными в таблице 4.

Таблица 4 – Требования по устойчивости к климатическим воздействующим факторам

Климатический фактор	Значение климатического фактора
Пониженная температура среды: - рабочая, °С; - предельная, °С	-40 -45
Повышенная температура окружающей среды: - рабочая, °С; - предельная, °С	+85 +100
Относительная влажность при температуре 35 °С без конденсации влаги, %, не более	98
Изменение температуры среды, °С	от -45 до +100
Атмосферное пониженное давление, Па (мм рт.ст.)	86000 (650)
Атмосферное повышенное давление, Па (мм.рт.ст.)	106000 (800)

9 СВИДЕТЕЛЬСТВО О ПРИЕМКЕ

Драйвер(ы) МД2100П-Б соответствует(ют) АЛЕИ 468332.031 ТУ

Заводской(ие) номер(а) _____

Дата изготовления _____

Место для штампа ОТК

Примечание: данный драйвер используется по назначению и не может быть использован в военной продукции.

10 ГАРАНТИИ ИЗГОТОВИТЕЛЯ

Предприятие-изготовитель гарантирует соответствие драйвера требованиям АЛЕИ.468332.031 ТУ при условии соблюдения правил транспортирования, хранения, монтажа и эксплуатации.

Гарантийный срок – 2,5 года с даты изготовления.

Гарантийный срок хранения – 2 года с даты изготовления.

Гарантийный срок эксплуатации – 2 года с даты ввода драйвера в эксплуатацию в пределах гарантийного срока.

11 СВЕДЕНИЯ ОБ УТИЛИЗАЦИИ

Утилизация изделия (переплавка, захоронение, перепродажа) производится в порядке, установленном Законами РФ: от 04 мая 1999г. № 96-ФЗ «Об охране атмосферного воздуха», от 24 июня 1998 г. № 89-ФЗ «Об отходах производства и потребления», а также другими общероссийскими и региональными нормами, правилами, распоряжениями пр., принятыми во исполнение указанных законов.